

## **SCHEDA INFORMATIVA MASTER UNIVERSITARIO**

<b>ANNO ACCADEMICO</b>	<b>2025/2026</b>
<b>DENOMINAZIONE DEL MASTER</b>	<b>CHIRURGIA ROBOTICA DELL'ADDOME</b>
<b>LIVELLO</b>	<b>1</b>
<b>EDIZIONE</b>	<b>1</b>
<b>DURATA</b>	<b>ANNUALE</b>
<b>CFU</b>	<b>60</b>
<b>MONTE ORE TOTALE (comprensivo di didattica frontale, esercitazioni pratiche, tirocini, seminari, attività di studio e preparazione individuale)</b>	<b>1500</b>
<b>DIPARTIMENTO PROPONENTE RESPONSABILE DELLA GESTIONE ORGANIZZATIVA E AMMINISTRATIVO/CONTABILE</b>	<b>DIPARTIMENTO DI SCIENZE CLINICHE APPLICATE E BIOTECNOLOGICHE</b>
<b>DOCENTE PROPONENTE</b>	<b>FABIO VISTOLI</b>
<b>COMITATO ORDINATORE</b>	<b>FABIO VISTOLI</b>
	<b>ANTONIO GIULIANI</b>
	<b>MARIO SCHIETROMA</b>
<b>DOCENTE COORDINATORE</b>	<b>FABIO VISTOLI</b>
<b>SEDE DI SVOLGIMENTO DELLE ATTIVITA' DIDATTICHE</b>	<b>DIPARTIMENTO DI SCIENZE CLINICHE APPLICATE E BIOTECNOLOGICHE - U.O.C. CHIRURGIA GENERALE A D.U., OSPEDALE SAN SALVATORE, L'AQUILA</b>

**STRUTTURA CUI E' AFFIDATA LA  
GESTIONE DELLE CARRIERE STUDENTI**

UFFICIO SEGRETERIA MASTER

### **OBIETTIVI FORMATIVI**

Il personale medico e paramedico che lavori in ambiente chirurgico, anche durante il proprio percorso formativo, si può trovare ormai sempre più spesso coinvolto in procedure robotiche, senza tuttavia avere le opportune conoscenze tecniche di base. Il Master Universitario di I livello di Chirurgia robotica dell'addome si propone di fornire ai partecipanti tutte le competenze necessarie per la corretta gestione di un intervento di chirurgia robotica. Esso fornisce, nel dettaglio, un approfondimento tecnico-culturale sui temi di fisiopatologia, anatomia chirurgica, clinica e terapia chirurgica robotica, con lo scopo principale di offrire una aggiornata e completa rivisitazione sia delle tecniche chirurgiche che delle tecnologie applicate ad un'ampia gamma di interventi.

Alla luce di tali obiettivi, il Master prevedrà oltre all'approfondimento teorico con didattica frontale, un ampio spazio di training in sala operatoria con simulazioni (role-play), esercitazioni e attività di tirocinio pratico.

### **PROFILO PROFESSIONALE E SBOCCHI OCCUPAZIONALI**

Il Master consentirà ai partecipanti di acquisire competenze indispensabili per un impiego su più livelli assistenziali:

- Paureati delle professioni sanitarie potranno trovare impiego in ogni blocco operatorio, anche di grande complessità, in cui si eseguano interventi di tipo robotico. Con il diffondersi di tali tecniche saranno infatti sempre più numerose le strutture assistenziali, sia pubbliche che private, che avranno necessità di queste figure professionali.
- Paureati di laurea magistrale a ciclo unico in Medicina e Chirurgia e ovviamente in particolare gli specialisti nelle branche chirurgiche vedranno aprirsi spazi applicativi molto ampi presso i blocchi operatori che impiegano tale tecnologia. Sempre più numerose d'altronde saranno le strutture sanitarie che vorranno dotarsi di sale operatorie dedicate ad attività robotiche e che si rivolgeranno a personale di alta specializzazione come quello dotato di un diploma come quello di questo Master.

Ai fini dell'accesso ai Master di I livello e di II livello, il requisito del possesso del diploma di scuola secondaria superiore di secondo grado, della durata di cinque anni, è da considerarsi imprescindibile. (Nota MIUR - Uff. VI - Prot. 8128 del 17.3.2020)

**REQUISITI DI AMMISSIONE**

<b>Titoli di studio che consentono l'accesso</b>	<b>CLASSE n.</b>	<b>DENOMINAZIONE CLASSE</b>
<b>Laurea di I livello D.M.509/1999</b>		
<b>Laurea di I livello D.M.270/2004</b>	SNT01	Lauree in Professioni Sanitarie Infermieristiche e Professione Sanitaria Ostetrica
<b>Laurea Specialistica D.M.509/1999</b>	46S	Medicina e Chirurgia
<b>Laurea</b>	LM-41	Medicina e Chirurgia

<b>Magistrale D.M.270/2004</b>		
<b>Lauree ordinamenti previgenti D.M. 509/1999</b>		Medicina e Chirurgia
<b>EVENTUALI TITOLI AGGIUNTIVI</b>		
<b>Ai fini dell'ammissione, il Comitato Ordinatore valuterà la validità di ogni altro titolo di studio non ricompreso nelle classi sopra elencate</b>		
<b>NUMERO PARTECIPANTI</b>		
<b>MINIMO</b>	<b>1</b>	<b>Il Master verrà attivato solo in caso di raggiungimento del <u>numero minimo previsto di iscritti</u>.</b>
<b>MASSIMO</b>	<b>20</b>	<b>Qualora le domande di ammissione presentate risultino superiori al massimo previsto, la selezione avverrà tramite le seguenti modalità: valutazione titoli, colloquio, etc.</b>
<b>ORGANIZZAZIONE DELLA DIDATTICA</b>		

L'attività didattica si articola in moduli, alla fine di ognuno dei quali viene accertata la preparazione dei partecipanti. Si prevedono lezioni frontali e fasi di discussione in merito ai contenuti affrontati, lavori di gruppo con parti pratiche di simulazione al tavolo operatorio e alla consolle, esercitazioni individuali al simulatore robotico. Sono previsti 6 moduli didattici, di cui i primi tre e gli ultimi due sono comuni a tutti gli iscritti; il modulo 4 ("Personale") prevede invece dei corsi riservati ai laureati nelle Professioni Sanitarie Infermieristiche e Professione Sanitaria Ostetrica e dei corsi riservati ai laureati in Medicina e Chirurgia.

Sarà attivato un sistema di tutorato definito dal Comitato ordinatore del Master. Ad ogni gruppo verrà assegnato un Tutor in modo da garantire la supervisione costante durante il processo di apprendimento.

MODULO 1: BASI INGEGNERISTICHE DELLA CHIRURGIA ROBOTICA

MODULO 2: SETUP DEL SISTEMA ROBOTICO, LA CONSOLLE ED IL DOCKING

MODULO 3: STRUMENTAZIONE CHIRURGICA ROBOTICA

MODULO 4: PERSONALE

MODULO 5: INDICAZIONI CHIRURGICHE E TECNICHE DI BASE

MODULO 6: PROSPETTIVE DELLA CHIRURGIA ROBOTICA

### FREQUENZA

Obbligatoria per almeno 70 % del monte ore complessivo previsto di didattica frontale

### PIANO DIDATTICO

**Nell'ambito del valore totale 1 CFU = 25 ore,  
specificare la quota di ore di didattica frontale.**

6

**ORE DI DIDATTICA FRONTALE IN CORSI  
TEORICI**

10

**ORE DI DIDATTICA FRONTALE IN ATTIVITA'  
DI LABORATORIO**

25

**ORE DI TIROCINIO**

**Attività formativa**

**Docente**

**S.S.D.**

**CFU**

**Numero ore totali**

<b>MODULO 1: BASI INGEGNERISTICHE DELLA CHIRURGIA ROBOTICA</b>				
Storia e principi della chirurgia robotica	FABIO VISTOLI	MED/18	1,00	25,00
Sistemi robotici e piattaforme disponibili	FABIO VISTOLI	MED/18	1,00	25,00
<b>MODULO 2: SETUP DEL SISTEMA ROBOTICO, LA CONSOLLE ED IL DOCKING</b>				
Posizionamento del paziente	FABIO VISTOLI	MED/18	1,00	25,00
Vestizione e dispiegamento, docking, targeting, aggancio, gestione dei conflitti	FABIO VISTOLI	MED/18	1,00	25,00
<b>MODULO 3: STRUMENTAZIONE CHIRURGICA ROBOTICA</b>				
Strumenti da presa e portaaghi	ALESSANDRA PANARESE	MED/18	1,00	25,00
Strumenti da taglio ed energia	ALESSANDRA PANARESE	MED/18	1,00	25,00
Suturatrici robotiche e applicatori di clip	ALESSANDRA PANARESE	MED/18	1,00	25,00
Indicazioni e gestione della conversione dell'intervento	MARIO SCHIETROMA	MED/18	1,00	25,00
<b>MODULO 4: PERSONALE</b>				
<b>INFERMIERI</b>				
Ruolo dello strumentista	ANTONIO GIULIANI	MED/18	1,00	25,00
Ruolo dell'infermiere di sala	ANTONIO GIULIANI	MED/18	1,00	25,00
Sterilizzazione e manutenzione dello strumentario	MARCO CLEMENTI	MED/18	1,00	25,00

Gestione della conversione laparoscopica dell'intervento	MARCO CLEMENTI	MED/18	1,00	25,00
Gestione della conversione open dell'intervento	STEFANO GUADAGNI	MED/18	1,00	25,00
Gestione perioperatoria del paziente sottoposto a chirurgia robotica	STEFANO GUADAGNI	MED/18	1,00	25,00
<b>MEDICI</b>				
Ruolo dell'anestesista	ATTIVITA' SEMINARIALE	MED/41	1,00	25,00
Learning curve e ruolo dell'assistente al tavolo operatorio	ANTONIO GIULIANI	MED/18	1,00	25,00
Manovre e tecniche di base alla consolle	ANTONIO GIULIANI	MED/18	1,00	25,00
Suture meccaniche e manuali	ANTONIO GIULIANI	MED/18	1,00	25,00
Gestione perioperatoria del paziente sottoposto a chirurgia robotica	FABIO VISTOLI	MED/18	1,00	25,00
ERAS in chirurgia robotica	FABIO VISTOLI	MED/18	1,00	25,00
<b>MODULO 5: INDICAZIONI CHIRURGICHE E TECNICHE DI BASE</b>				
Tecniche ed applicazioni nei principali interventi addominali robot-assistiti	FABIO VISTOLI	MED/18	1,00	25,00
<b>MODULO 6: PROSPETTIVE DELLA CHIRURGIA ROBOTICA</b>				
Sensori chirurgici per la percezione avanzata	ATTIVITA' SEMINARIALE	ING-INF/04	1,00	25,00
Architetture cognitive per l'autonomia di alto livello nella chirurgia robotica	ATTIVITA' SEMINARIALE	ING-INF/04	1,00	25,00

Etica in chirurgia robotica	MARIO SCHIETROMA	MED/18	1,00	25,00
Laboratorio			15,00	375,00
Tirocinio			20,00	500,00
<b>PROVA FINALE</b>			7,00	175,00
<b>TOTALE</b>			<b>66,00</b>	<b>1.650,00</b>
<b>PROVA FINALE</b>				
La prova finale consiste nella redazione di una tesi in una delle discipline di insegnamento con l'assistenza di un tutor e nella discussione di tale tesi nella seduta di esame conclusiva				
<b>CONTRIBUTO D'ISCRIZIONE (€)</b>			<b>2.000,00</b>	